



中华人民共和国国家标准

GB/T 40327—2021

轮式移动机器人导引运动性能测试方法

Test methods of guided motion performance for wheeled mobile robot

2021-08-20 发布

2022-03-01 实施

国家市场监督管理总局
国家标准化管理委员会 发布

目 次

前言	I
1 范围	1
2 规范性引用文件	1
3 术语和定义	1
4 缩略语和符号	2
4.1 基本缩略语	2
4.2 符号	2
4.3 符号下标定义	3
5 测试要求	3
5.1 安装和调试	3
5.2 一般要求	3
5.3 测试环境条件	3
5.4 测量仪器	4
5.5 试验轨迹路径	4
5.6 其他说明	5
6 试验方法	5
6.1 停位特性	5
6.2 轨迹特性	8
6.3 轨迹速度特性	10
6.4 障碍物特性	12
7 试验报告	15
附录 A (资料性) 试验报告示例	16

前 言

本文件按照 GB/T 1.1—2020《标准化工作导则 第 1 部分：标准化文件的结构和起草规则》的规定起草。

请注意本文件的某些内容可能涉及专利。本文件的发布机构不承担识别专利的责任。

本文件由中国机械工业联合会提出。

本文件由全国自动化系统与集成标准化技术委员会(SAC/TC 159)归口。

本文件起草单位：工业和信息化部电子第五研究所、广州智能装备研究院有限公司、广州赛特智能科技有限公司、芜湖赛宝信息产业技术研究院有限公司、北京机械工业自动化研究所有限公司、重庆邮电大学、广东省智能制造研究所、苏州傲特敏机器人技术服务有限公司。

本文件主要起草人：许奕、赵常均、白晓帆、程德斌、郑建福、刘佳、侯卫国、赖志林、瞿卫新、秦修功、周雪峰。